



Kunnskap for en bedre verden

Institutt for matematiske fag

Eksamensoppgave i **TMA4121 Matematikk 4 for MTELSYS, MTTK og MTKJ**

Faglig kontakt under eksamen: Morten Andreas Nome

Tlf: 90849783

Eksamensdato: 29.05.2024

Eksamenstid (fra-til): 15:00 - 19:00

Hjelpemiddelkode/Tillatte hjelpemidler: E: Ingen hjelpemidler tillatt.

Annen informasjon:

Denne eksamenen består av 10 delpunkt som alle teller like mye. Alle svar skal begrunnes, og veien til svaret er viktigere enn svaret. Husk derfor å skrive alle steg i beregningene dine. Lykke til.

Målform/språk: bokmål

Antall sider: ??

Antall sider vedlegg: 0

Kontrollert av:

Informasjon om trykking av eksamensoppgave

Originalen er:

1-sidig 2-sidig

sort/hvit farger

skal ha flervalgskjema

Dato

Sign

Merk! Studenter finner sensur i Studentweb. Har du spørsmål om din sensur må du kontakte instituttet ditt. Eksamenkontoret vil ikke kunne svare på slike spørsmål.

Oppgave 1 Vi beregner først

$$A^T A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

og

$$A A^T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Egenvektormatrisen til $A^T A$ er identitetsmatrisen siden $A^T A$ er diagonal, mens egenvektormatrisen til $A A^T$ er oppgitt til

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

Eigenverdiene er en dobbel 2 (disse står på diagonalen i $A^T A$) og en dobbel 0 (siden $A^T A$ er 2×2 og $A A^T$ er 4×4), så den reduserte svd-faktoriseringen er

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

mens den fulle er

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 1/\sqrt{2} & 0 & -1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (3)$$

Oppgave 2 Maclaurinrekken til sinusfunksjonen er

$$\sin z = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} + \dots \quad (4)$$

så laurentrekken til integranden er

$$\frac{\sin z}{z} = 1 - \frac{z^2}{3!} + \frac{z^4}{5!} + \dots \quad (5)$$

Koeffisienten til $1/z$ i denne er null, så

$$\int_{\Gamma} \frac{\sin z}{z} dz = 0.$$

Oppgave 3 Vi setter

$$u(x, y) = u(r \cos \theta, r \sin \theta) = v(r, \theta)$$

La oss først derivere litt. Med hensyn på r får vi

$$\frac{\partial v}{\partial r} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta$$

og

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 v}{\partial r^2} &= \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial r} \cos \theta + \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial r} \sin \theta \\ &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \cos \theta + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \sin \theta \end{aligned}$$

Så deriverer vi med hensyn på θ , og får

$$\frac{\partial v}{\partial \theta} = -\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta$$

og

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 v}{\partial \theta^2} &= \frac{\partial}{\partial \theta} \left(-\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \right) \\ &= -\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial \theta} r \sin \theta + \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial \theta} r \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial x} r \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial y} r \sin \theta \\ &= -\frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \right) r \sin \theta \\ &\quad + \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \right) r \cos \theta \\ &\quad - \frac{\partial u}{\partial x} r \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial y} r \sin \theta \end{aligned}$$

Hvis du nå tar tre av disse og deler litt på noen r -er og setter dem sammen og gjør alle kanselleringene, vil du se at

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 v}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 v}{\partial \theta^2} &= \left(\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \cos \theta + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \sin \theta \right) \\ &\quad + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \cos \theta + \frac{\partial u}{\partial y} \sin \theta \right) \\ &\quad + \frac{1}{r^2} \left(-\frac{\partial}{\partial x} \left(-\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \right) r \sin \theta \right. \\ &\quad \left. + \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial u}{\partial x} r \sin \theta + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos \theta \right) r \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial x} r \cos \theta - \frac{\partial u}{\partial y} r \sin \theta \right) \\ &= \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \end{aligned}$$

Oppgave 4

- a) Tidsinvarians betyr at ingenting endres med tiden, og da er alle tidsderiverte null, slik at vi får

$$\begin{aligned} \nabla \cdot \mathbf{E} &= \frac{\rho}{\epsilon_0} & \nabla \cdot \mathbf{B} &= 0 \\ \nabla \times \mathbf{E} &= \mathbf{0} & c^2 \nabla \times \mathbf{B} &= \frac{\mathbf{J}}{\epsilon_0} \end{aligned}$$

Likningen $\nabla \times \mathbf{E} = \mathbf{0}$ impliserer at \mathbf{E} er gradienten til et skalarfelt:

$$\mathbf{E} = -\nabla \phi$$

Vi setter dette inn i den første likningen over, og får

$$-\nabla \cdot \nabla \phi = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

slik at

$$\Delta \phi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}.$$

- b) I tomt rom er $\rho = 0$ (ingen ladning) og $\mathbf{J} = \mathbf{0}$ (ingen strøm), så likningene blir

$$\begin{aligned}\nabla \cdot \mathbf{E} &= 0 \\ \nabla \times \mathbf{E} &= -\dot{\mathbf{B}} \\ \nabla \cdot \mathbf{B} &= 0 \\ c^2 \nabla \times \mathbf{B} &= \dot{\mathbf{E}}\end{aligned}$$

Vi deriverer Maxwells siste lov med hensyn på t og får

$$c^2 \nabla \times \dot{\mathbf{B}} = \ddot{\mathbf{E}}$$

og dersom vi setter Maxwells andre lov inn i denne, får vi

$$-c^2 \nabla \times \nabla \times \mathbf{E} = \ddot{\mathbf{E}}.$$

Nå er det bare å bruke forrige oppgave, og skrive

$$-c^2 (\nabla (\nabla \cdot \mathbf{E}) - \Delta \mathbf{E}) = \ddot{\mathbf{E}}.$$

Det første leddet kansellerer på grunn av Maxwells første lov, og vi står igjen med

$$\ddot{\mathbf{E}} = c^2 \Delta \mathbf{E}$$

Med andre ord impliserer Maxwells lover at elektriske felt raser rundt som bølger. Utledningen for magnetiske felt er identisk.

Oppgave 5

- a) La $\Omega(x, r)$ være kulen sentrert i x og med radius r , og la

$$z(\theta, \phi) = \begin{pmatrix} z_1(\theta, \phi) \\ z_2(\theta, \phi) \\ z_3(\theta, \phi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + r \cos \theta \sin \phi \\ x_2 + r \sin \theta \sin \phi \\ x_3 + r \cos \phi \end{pmatrix}$$

være parametriseringen til kuleskallet, med enhetsutnormalvektor

$$n(\theta, \phi) = \frac{\partial z}{\partial n} = \begin{pmatrix} \cos \theta \sin \phi \\ \sin \theta \sin \phi \\ \cos \phi \end{pmatrix}$$

og flateelement $r^2 \sin \phi \, d\phi d\theta$. Vi beregner så:

$$\begin{aligned}
\frac{d}{dr} \left(\frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\partial\Omega(x,r)} u \, dS \right) &= \frac{d}{dr} \left(\frac{1}{4\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi u(z(\theta, \phi)) \sin \phi \, d\phi d\theta \right) \\
&= \frac{1}{4\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \frac{\partial}{\partial r} \left(u(z(\theta, \phi)) \right) \sin \phi \, d\phi d\theta \\
&= \frac{1}{4\pi} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi u'(z(\theta, \phi)) \cdot \frac{\partial z}{\partial n} \sin \phi \, d\phi d\theta \\
&= \frac{1}{4\pi r^2} \int_0^{2\pi} \int_0^\pi u'(z(\theta, \phi)) \cdot \frac{\partial z}{\partial n} r^2 \sin \phi \, d\phi d\theta \\
&= \frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\partial\Omega(x,r)} \frac{\partial u}{\partial n} \, dS \\
&= \frac{1}{4\pi r^2} \iiint_{\Omega(x,r)} \Delta u \, dV = 0.
\end{aligned}$$

b) Siden integralet

$$\frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\partial\Omega} u \, dS$$

er konstant som funksjon av r , kan vi ta

$$\frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\partial\Omega} u \, dS = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{1}{4\pi r^2} \iint_{\partial\Omega} u \, dS = u(x).$$

La

$$z(s, \theta, \phi) = \begin{pmatrix} x_1 + s \cos \theta \sin \phi \\ x_2 + s \sin \theta \sin \phi \\ x_3 + s \cos \phi \end{pmatrix}$$

være en parametrisering av $\Omega(x, r)$, med volumelement $s^2 \sin \phi \, d\phi d\theta ds$. Vi beregner

$$\begin{aligned}
\iiint_{\Omega} u \, dx &= \int_0^r \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \left(u(z(s, \theta, \phi)) \right) s^2 \sin \phi \, d\phi d\theta ds \\
&= \int_0^r \left(\int_0^{2\pi} \int_0^\pi \left(u(z(s, \theta, \phi)) \right) \sin \phi \, d\phi d\theta \right) s^2 ds \\
&= \int_0^r \left(u(x) 4\pi \right) s^2 ds \quad (\text{fra forrige oppgave}) \\
&= \frac{4\pi r^3}{3} u(x).
\end{aligned}$$

Oppgave 6 Vi må finne en A -ortogonal basis for \mathbb{R}^2 . Her har vi finfin eksamensmatematikk på sitt aller ypperste. La oss velge den ene basisvektoren til

$$\mathbf{p}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (6)$$

og så beregne den andre. Vi må ha

$$0 = \mathbf{p}_1^T A \mathbf{p}_2 \quad (7)$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \mathbf{p}_2 \quad (8)$$

$$= \begin{pmatrix} 5 & 2 \end{pmatrix} \mathbf{p}_2 \quad (9)$$

For eksempel

$$\mathbf{p}_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix} \quad (10)$$

gjør jobben, og vi har nå at

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 105 \end{pmatrix}. \quad (11)$$

Fremstår nok som litt corny dette her, men husk at indreprodukter kan være så mangt, jf

https://en.wikipedia.org/wiki/Conjugate_gradient_method

eller

https://en.wikipedia.org/wiki/Laguerre_polynomials

eller

https://en.wikipedia.org/wiki/Hermite_polynomials

eller

https://en.wikipedia.org/wiki/Chebyshev_polynomials

Oppgave 7 Differensiallikningssystemet er

$$\dot{\mathbf{x}} = A\mathbf{x} \quad (12)$$

der

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = I + N \quad (13)$$

Matrisen N er nilpotent, siden

$$N^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (14)$$

og den kommuterer naturligvis med identitetsmatrisen, så vi kan bare skrive opp løsningen:

$$\mathbf{x}(t)\mathbf{x}_0 = e^{At}\mathbf{x}_0 = e^{(I+N)t}\mathbf{x}_0 = e^{It}e^{Nt}\mathbf{x}_0 = \begin{pmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^t & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & t & t \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \mathbf{x}_0 \quad (15)$$

Oppgave 8 Husk at arealet under $|\Psi(x, t)|^2$ må være 1, slik at

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \Psi(x, t) = 0.$$

Vi beregner

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_{-\infty}^{\infty} |\Psi(x, t)|^2 dx &= \int_{-\infty}^{\infty} \dot{\Psi}(x, t) \overline{\Psi(x, t)} + \Psi(x, t) \overline{\dot{\Psi}(x, t)} dx \\ &= \frac{i\hbar}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} \Psi''(x, t) \overline{\Psi(x, t)} - \Psi(x, t) \overline{\Psi''(x, t)} dx \\ &= \frac{i\hbar}{2m} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{\partial}{\partial x} \left(\Psi'(x, t) \overline{\Psi(x, t)} - \Psi(x, t) \overline{\Psi'(x, t)} \right) dx \\ &= \frac{i\hbar}{2m} \left(\Psi'(x, t) \overline{\Psi(x, t)} - \Psi(x, t) \overline{\Psi'(x, t)} \right)_{x=-\infty}^{x=\infty} = 0 \end{aligned}$$

Dette betyr altså at normaliseringen ikke ødelegges over tid; har du normalisert løsningene for ett tidspunkt, vil de fortsette å være korrekt normaliserte også i fremtiden.